

AI와 모빌리티 기술로 만드는 밝은 미래

LAON ROAD

스마트 모빌리티 전문기업

SIS (Smart Intersection System): 실시간교통 정보 수집/분석 시스템

TAS (Traffic Analysis System): AI 교통데이터 수집 및 가공 솔루션

TMS (Traffic Management System): GIS 기반 실시간 모니터링 및 교통 운영 관리

DTN (Digital Twin Network): 교통 실험 및 시뮬레이션

DSS (Decision Support System): AI 기반 교통의사결정 지원 솔루션



LAON ROAD
Road to a Better Future

2021년 설립된 라온로드는 영상 분석 기반 AI 모빌리티 기업으로, 안양시, 성남시, 화성시 등 주요 지자체 ITS 구축 실적을 보유하고 있습니다. 자사는 AI 교통분석 시스템, 교통운영관리 시스템, 디지털 트윈과 자율협력주행 인프라 등을 통해 교통 관련 사업 전반으로 영역을 확장하고 있습니다.



- 국도 ITS 구축사업
(전국 3400ch)
 - 돌발검지 검증 시스템 구축



- 전국 주요 도시 스마트교차로 구축 관리 (안양/성남 등)
 - 전국 550여개소 교차로 구축
 - 긴급차량 우선 신호 출동 시간 50% 단축



- AI영상분석
스마트 횡단보도 구축
 - 차량-인프라(V2I) 간 통신 기반
위험상황 실시간 알림 제공
 - Edge MEC 기반 AI 분석 기술로
실시간 교통정보 생성 및 연동

스마트 교차로 시스템

국내 550여개소 스마트교차로 구축을 통한 국내 ITS 시장 선점



- 교차로 진입 차로 별 차량 검지 및 추적
 - 교차로 내 돌발 상황 모니터링
 - 최적 신호 산출 및 교통 흐름 개선
 - 최상급의 인공지능 검지 성능 (눈/야간/비)
 - CCTV/LiDAR/Radar 복합 검지 지원



주요 고객사 및 협력사

■ 지방자치단체



■ 대기업/공공기관



■ 연구기관



五
四
三



LaonRoad 주요 서비스

TAS (Traffic Analysis System)

AI 교통 데이터 가공 및 분석

The TAS interface includes a sidebar for camera selection, a main dashboard with real-time traffic data, and detailed views of specific intersections and vehicles.

접근로/교차로별/회전별 교통 분석

AI 영상 분석 (차량, 보행자, 이벤트)



VDS 돌발검지 및 차량 번호판 인식



다양한 검지기 호환 표출

안양시, 성남시 등 주요 지자체 구축
조달청 디지털서비스몰 등록 및 GS1등급 인증

DTN (Digital Twin Network)

교통 실험 및 시뮬레이션

· LaonRoad DTN의 프로세스



차량 매칭을 통한 디지털원 구현



차량 재인식 기술 개발 및 스마트 교차로 시스템 적용 ('24.09~'25)

Jointly developed with 한국도로교통공단

· LaonRoad DTN의 주요 특징



실험과 비교를 통한 교통 분석 디지털트윈

TMS (Traffic Management System)

GIS 실시간 모니터링 및 교통 운영 관리

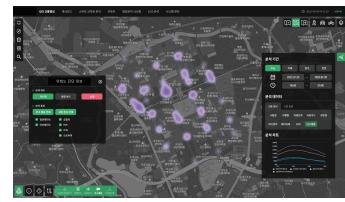


GIS 기반 통합 운영/모니터링

긴급차량 우선신호



교통정보 통계 리포트 제공

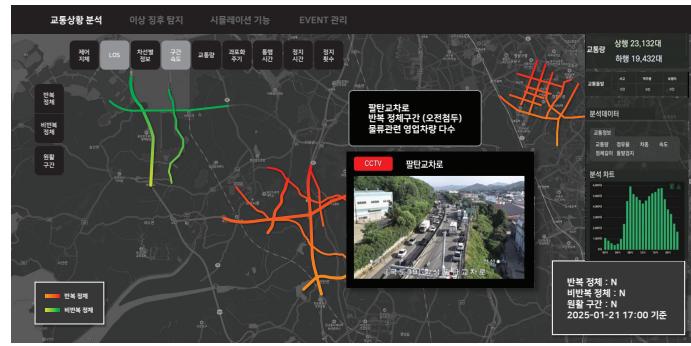


탄소 배출량 분석

안양시 스마트도시통합센터 및 국내 주요 지자체 구축

DSS (Decision Support System)

AI 기반 교통의사결정 지원 솔루션



실시간 교통 상황 모니터링 및 AI 교통 분석 보고서 제공



AI 에이전트 기반 예측 및 대응

관공서 내 리소스 최적화 및 교통 안전 강화

LAON ROAD

Road to a Better Future

-
- 📞 02-507-8216
 - ✉️ sales@laonroad.com
 - 🌐 www.laonroad.com
 - 📍 13840 경기도 과천시 과천대로7나길 60 과천어반허브 C동 505호

